



## 5.1 - Conjunto Moto-bomba

### 5.1.1 - *Momento de Inércia*

Todo corpo que se põe em movimento acumula uma certa quantidade de energia chamada *energia cinética*. Esta energia acumulada resulta da reação que o corpo oferece à força externa aplicada para tirá-lo do seu estado de repouso. Esta propriedade dos corpos de acumular energia cinética está associada à sua massa e é chamada de *Inércia*. Quando se trata de um movimento linear, a energia acumulada é dada através da conhecida expressão (5.1):

$$E_c = m \cdot \frac{V^2}{2} \quad (5.1)$$

Onde  $m$  é a massa do corpo (kg),  $V$  a velocidade de deslocamento (m/s) e  $E_c$  a energia cinética acumulada (joules).

Quando o corpo está sujeito a um movimento rotativo em torno de um eixo, ocorre o mesmo fenômeno de acumulação de energia. Neste caso, a energia cinética acumulada está associada não apenas à massa do corpo, mas à maneira como ela se acha distribuída no corpo em relação ao eixo de rotação.

Quando um corpo gira ao redor de um eixo, sua massa, sob o ponto de vista dinâmico, se comporta como se ela tivesse se deslocado e se concentrado numa coroa circular de espessura infinitesimal, a uma determinada distância do eixo de rotação, denominada *raio de giração* representado por  $R$ . (Figura 5.1):

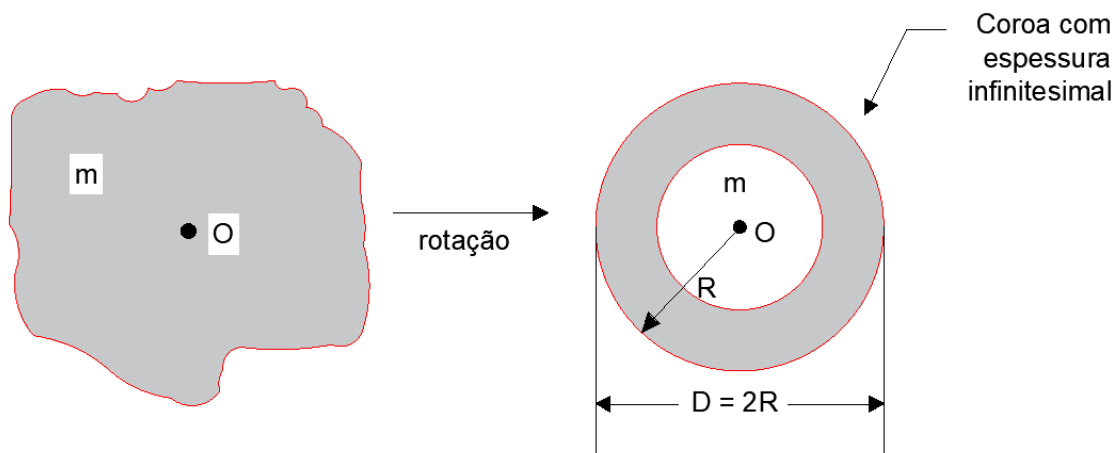


Figura 5.1– Raio de Giração

A velocidade linear ou tangencial da massa  $m$  situada a uma distância  $R$  do eixo de rotação que gira a uma velocidade de  $\omega$  (rad/s) é, como sabemos,  $V = \omega \cdot R$ . Substituindo este valor de  $V$  na equação (5.2), encontra-se a energia cinética acumulada nesta massa  $m$ , agora, girando em torno de um eixo. Tem-se:

$$E_c = m \cdot R^2 \cdot \frac{\omega^2}{2} = I \cdot \frac{\omega^2}{2} \quad (5.2)$$

Na equação (5.2), temos que a grandeza  $m \cdot R^2$  é igual a  $I$ . Sendo o produto de uma massa pelo quadrado de uma distância, ela recebe o nome de *momento de inércia dinâmico*.

O cálculo do momento de inércia de um corpo é, às vezes, um problema complicado devido à necessidade de se conhecer o seu raio de giração ( $R$ ). Quando se trata de corpos de formas geométricas regulares, tais como cilindros, esferas, cubos e outros, e o eixo de rotação coincide com o eixo de simetria destes corpos, e o raio de giração pode ser calculado por meio de fórmulas matemáticas. Porém, quando os corpos possuem formas geométricas não regulares, que é o caso mais comum, o cálculo do raio de giração torna-se muito complexo e o momento de inércia tem de ser obtido através de outros meios, tais como ensaios de fábrica. Por isso é importante obter este valor do catálogo do fabricante da bomba e do motor.



Alguns fabricantes de equipamentos rotativos, em lugar de usar a grandeza momento de inércia ( $I$ ) definida anteriormente, preferem usar uma outra à qual dão o nome de *momento de impulsão*, mais conhecida pelo seu símbolo  $GD^2$ , e que se relaciona com o momento de inércia  $I$  como se segue:

$$I = m \cdot R^2 = \frac{G \cdot D^2}{4 \cdot g} \quad (5.3)$$

Onde  $G$  é o peso do corpo em N;  $g = 9,81 \text{ m/s}^2$ , a aceleração da gravidade;  $D = 2 \cdot R$ , o diâmetro de giração em m. Se o peso do corpo for dado em kgf (1 kgf = 9,81 N), que numericamente é igual à sua massa, expressa em Kg, então o momento de inércia  $I$  será dado por:

$$I = m \cdot R^2 = \frac{G \cdot D^2 \cdot 9,81}{4 \cdot g} = \frac{G \cdot D^2}{4} \quad (5.4)$$

A Figura 5.2 mostra as fórmulas para se calcular os diâmetros de giração de alguns volumes conhecidos em função de suas dimensões principais e para um eixo de rotação coincidindo com seus respectivos eixos de simetria.

a) Cilindro maciço, de diâmetro de comprimento  $h$ , com o eixo de rotação  $XY$  passando pelo seu centro:

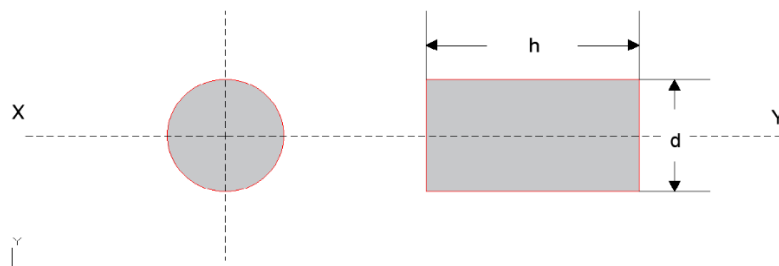


Figura 5.2a. – Diâmetro de giração cilindro maciço

$$D^2 = \frac{d^2}{2} \quad (5.5)$$



b) Cilindro oco, de diâmetro interno  $d_1$ , externo  $d_2$  e altura  $h$ , com eixo de rotação XY passando pelo seu centro:

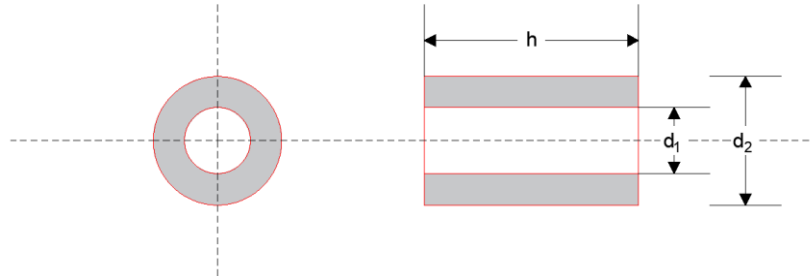


Figura 5.2b - Diâmetro de giração cilindro oco

$$D^2 = \frac{d_1^2 + d_2^2}{2} \quad (5.6)$$

Em termos dos raios:

- Para cilindro maciço:  $D^2 = 2r^2$
- Para cilindro oco:  $D^2 = 2(r_1^2 + r_2^2)$

E, em termo da massa  $m$ :

$$I = \frac{m \cdot (r_1^2 + r_2^2)}{2} \quad (5.7)$$

Para o caso de não ter disponível os dados necessários acima, também é possível utilizar a equação encontrada em Koelle e Betâmio (1992), que calcula utilizando a potência e a rotação da bomba.

$$I = 288 \cdot \left( \frac{P}{N_0} \right)^{1,435} \quad (5.8)$$

Onde  $P$  é a potência da bomba em HP e  $N_0$  é a rotação da bomba em rpm, no estado permanente.



## Exemplo

Seja um corpo de peso 60 N. Determine, para este corpo, o momento de impulsão e o momento de inércia, considerando um cilindro maciço de 10 cm de diâmetro.

O diâmetro de giração de um cilindro maciço, como vimos, é determinado por:

$$D^2 = \frac{d^2}{2} = 0,005 \text{ m}^2$$

O momento de impulsão é determinado por:

$$G \cdot D^2 = (60 \text{ N}) \cdot (0,005 \text{ m}^2) = 0,3 \text{ N} \cdot \text{m}^2$$

O momento de inércia pode ser determinado por:

$$I = \frac{G \cdot D^2}{4 \cdot g} = \frac{0,3 \text{ N} \cdot \text{m}^2}{4 \cdot 9,81 \text{ m/s}^2} \cong 7,64 \cdot 10^{-3} \text{ kg} \cdot \text{m}^2$$

É comum os fabricantes de bombas expressarem o momento de impulsão,  $G \cdot D^2$ , nos seus catálogos de bombas, em  $\text{kg} \cdot \text{m}^2$ , conforme exemplo na Figura 5.3 seguinte:



## 6. Dados técnicos

Tamanhos	Unid.	25-150	25-200 ②	32-125.1	32-125	32-160.1	32-160	32-200.1 ②	32-200 ②	40-125	40-160	40-200 ②	50-125	50-160	50-200 ②	65-125	32-250.1 ②	32-250 ②	40-250 ②	50-250 ②	65-160	65-200 ②	80-160	40-315	50-315
		Dados técnicos																							
Suporte de mancal		A 30														A 40									
Largura de passagem do rotor	mm	5,5	6	7	9	5	5	6	6	14	12	9	20	16	11	25	8	8	8	12	21	17	31	9	9
GD <sup>2</sup> Conjunto girante com água	kg m <sup>2</sup>	0.0214	0.0591	0.0140	0.0142	0.0224	0.0238	0.0760	0.0786	0.0144	0.0336	0.0640	0.0189	0.0394	0.0750	0.0263	0.1800	0.1820	0.1880	0.1920	0.0521	0.0985	0.0641	0.4396	0.4800
Rotação máxima	rpm	3500																						1750	



### XFP150G CB1 60HZ (wet pit/dry pit)

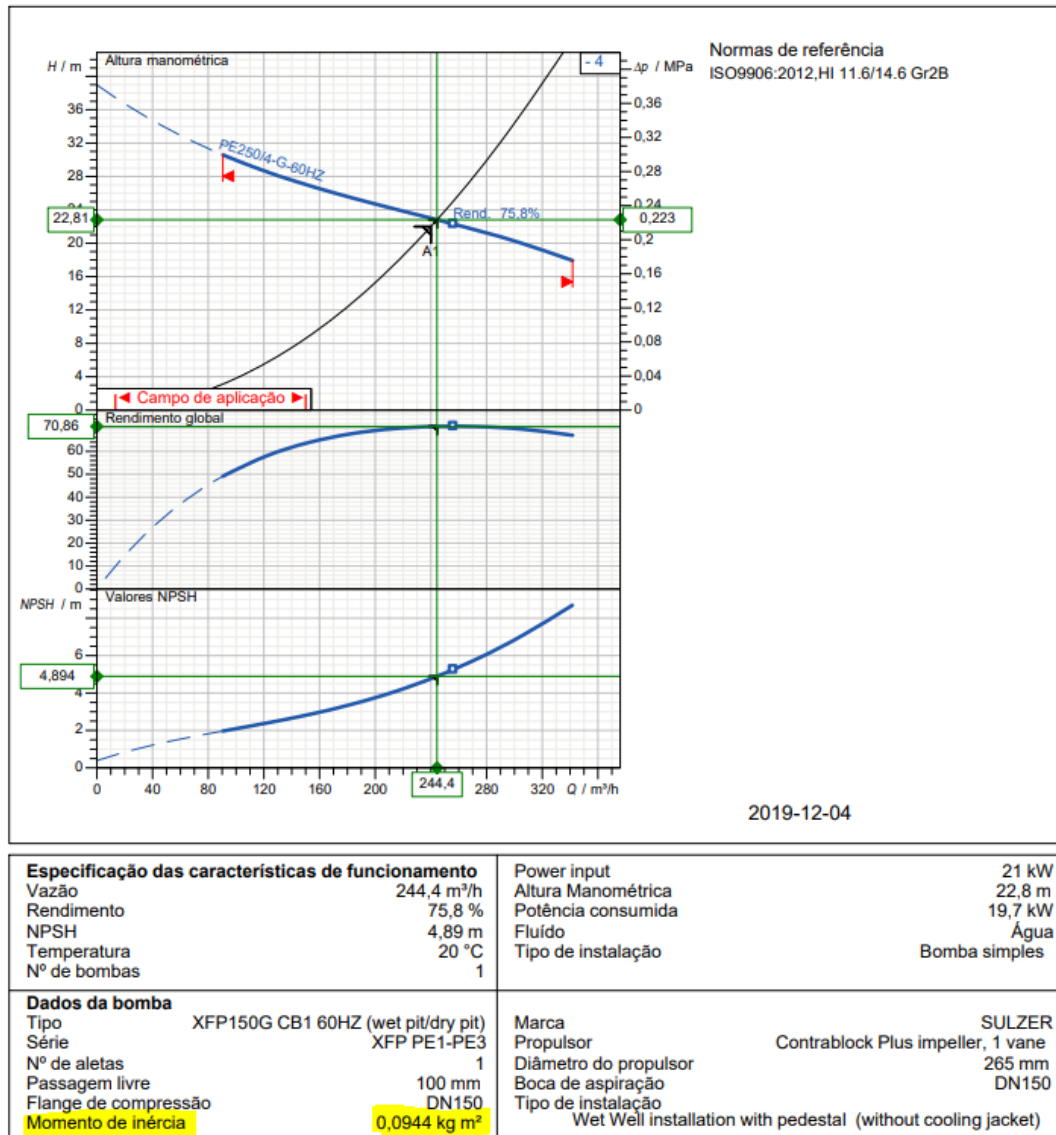


Figura 5.3 – Tabela de dados técnicos de um fabricante de bombas

O Momento de inércia (bomba + motor) pode ser estimado de acordo com a equação proposta por Thorley e Faithfull (1992), em que  $I = I_1 + I_2$ . Sendo  $I_1$  o momento de inércia polar do rotor e do fluido e  $I_2$  o momento de inércia polar do motor. As equações para  $I_1$  e  $I_2$  são as seguintes:



$$I_1 = 0,038 \left[ \frac{P}{\left(\frac{N_0}{1000}\right)^3} \right]^{0,96} \quad (5.9)$$

$$I_2 = 0,0043 \left[ \frac{P}{\left(\frac{N_0}{1000}\right)} \right]^{1,48} \quad (5.10)$$

Em que:

P = Potência do conjunto moto-bomba em estado permanente (kW);

N<sub>0</sub> = rotação em estado permanente (rpm);

I<sub>1</sub> e I<sub>2</sub> (kg m<sup>2</sup>).

*Caso a bomba seja de Multiestágio, estas equações que fornecem o Momento de Inércia **NÃO** devem ser usadas pois o erro neste caso é considerável*

